

# به نام خدا

---

## سند پروژه نهایی درس سیستم های توزیع شده

tanhaei@ce.sharif.edu

دانشجو: محمد تنهایی ۸۷۲۰۲۴۴۶

jalili@sharif.ir

استاد: دکتر رسول جلیلی

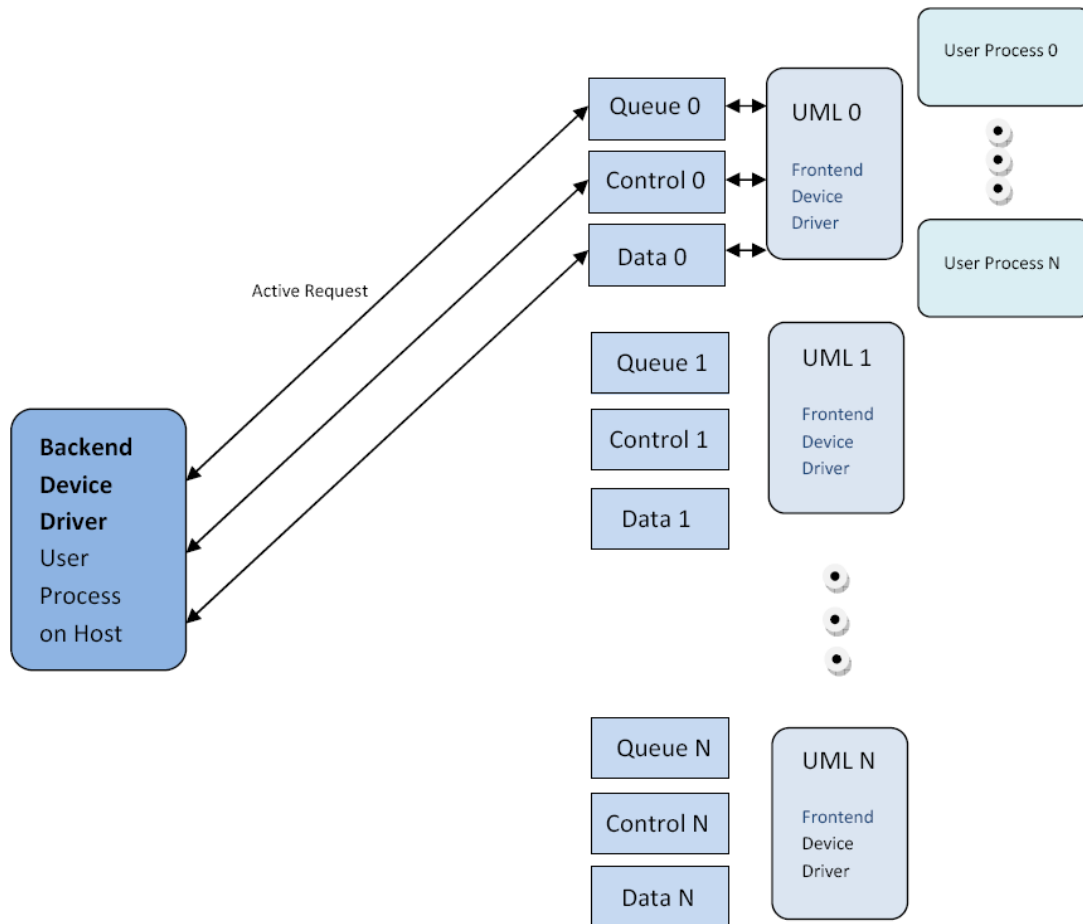
Mahrooghi@ce.sharif.edu

دستیار استاد: مهندس محروقی

**هدف پروژه:** پیاده سازی یک مکانیزم اشتراک داده ها بین چند سیستم ، با استفاده از UML و در فضای کرنل

**طراحی سیستم:** سیستمی که ما طراحی کرده ایم دارای شمایی مانند شکل زیر است :

( توجه : عکس از سایت دانشگاه جورجیا برداشته شده است ، و با توجه به مناسب بودن در این سند قرار داده شده است )



طراحی ما به این صورت است که از یک مکانیزم filesharing برای انتقال داده ها استفاده می کنیم ، (در این پروژه با توجه به نکات مطرح شده و اینکه تنها می خواهیم کاراکتر انتقال دهیم اندکی کار را ساده تر کرده ایم )

هر یک از N پردازش که در قسمت کاربر قرار دارند می توانند از Frontend Device Driver کارهای Read ، Open ، ... را انجام دهند ، Frontend Device Driver برای ارتباط با Backend Device Driver چاره ای ندارد جز استفاده از socket برای این منظور از socket های کرنلی استفاده کرده و یک ارتباط بین Backend Device Driver و Frontend Device Driver ایجاد می کنیم ، هر

کدام از Frontend Device Driver ها صفی از درخواست ها از کاربر دارند که برای Backend ارسال می کنند و یک سری کارهای کنترلی را انجام می دهند ، (در اینجا تنها کار کنترلی ما کنترل خواندن بافر است ) ، از طرفی باید از طریق ارتباط ایجاد شده داده ها را منتقل کرد ، در این پروژه ما داده کاراکتری Tanhaei را به صورت stream ای انتقال می دهیم .

در قسمت سرور یک مکانیزم polling حکم فرماست و به درخواست های Frontend Device Driver پاسخ مناسب را می دهد ، از آن جمله فرستادن داده ، بستن اتصال و ... است .

با توجه به اشتراک یک بافر کاراکتری پروژه ما بسیار راحت می شود ، در صورتی که بخواهیم یک درایور برای دوربین مجازی تهیه کنیم باید دستوراتی مانند scale که گفته شده را پیاده سازی کنیم ، این دستور به وسیله کانال socket که ساخته ایم به صورت `<imageID,height,width>` فرستاده شده و در جواب تصویر scale شده دریافت می شود ، با توجه به ساختار طراحی شده افزودن چنین امکانی بسیار ساده است .

اما با توجه به نکات گفته شده در داخل کلاس ، در حال حاضر سرور برای درخواست های Frontend Device Driver یک سری داده می فرستد و از این طریق می توان یک مکانیزم اشتراک پیاده سازی کرد .

## پیاده سازی :

**گام اول :** آشنایی با UML ، برای کار با UML کافی است که یک filesystem و یک کرنل UML دانلود کرده و به صورت زیر اجرا کنیم :

```
host% ./linux-2.6.24-rc7 ubda=FedoraCore5-x86-root_fs mem=128M
```

چون که در این پروژه نیاز به شبکه هم داریم می توانیم UML ای که backend روی آن اجرا می شود را به صورت زیر به یک ip متصل کنیم :

1. اجرای UML
2. Mount کردن شاخه حاوی slrip
3. کامپایل slrip در UML که باعث ساخته شدن یک فایل اجرایی می شود.
4. اجرای UML با اضافه کردن دستور `option eth0=slrip,,<path of the slrip exe>`

همچنین می توانیم از plugin هایی که توسط UML utility تهیه می شود استفاده کرد.

[ به شخصه ترجیح می دهم که به جای این کار نسخه backend را روی لینوکس اصلی و Client ها را روی UML اجرا کنیم ]

**گام دوم :** پیاده کردن یک Device Driver در لینوکس :

برای پیاده کردن یک Device Driver در لینوکس چند کار اساسی باید انجام داد ، به صورت خیلی خلاصه کارهای زیر را انجام می دهیم :

1. با توابع `module_init(Client_init_module)` و `module_exit(Client_exit_module)` توابعی را که به زمان load و unload ماجول باید انجام شود را معرفی می کنیم .
  2. یکی از مهمترین کارهای تابع `init` اجرای دستور زیر است : `register_chrdev(0, DEVICE_NAME, &fops)` که نام device و تابع های آن را ثبت نام می کند ، و یک عدد بر می گرداند که به Major معروف است ، این عدد شماره ID درایور ماست ، و نباید آنرا اشتباه گرفت .
  3. در `exit` باید دستور `unregister_chrdev(Major, DEVICE_NAME)` را اجرا کرد که برعکس بالا عمل می کند.
  4. یک ساختار داده هر کدام از فراخوانی های سیستم را روی فایل درایور به یک تابع `invoke` می کند :
- ```
static struct file_operations fops = { .read = device_read,  
                                     .write = device_write, .open = device_open, .release = device_release ;}
```

**گام سوم :** نوشتن یک socket برای ارتباط :

برای پیاده کردن Network Socket Program در مد کرنل باید از مجموعه دستورات زیر استفاده کنیم :

```
sock_create(...)
```

socket->ops->connect(...)

sock->ops->bind(...)

sock->ops->listen(...)

sock\_recvmsg(..)

sock\_sendmsg(...)

این قسمت یکی از سخت ترین و کلافه کننده ترین بخش های پیاده سازی است!! و با توجه به پیچیدگی سعی شد که از کدهای کرنلی کلاس های کرنل و غیره با مقداری تغییرات استفاده شود ، یکی از مشکلات کار ، connect شدن به یک socket بود که در حالت کرنلی بسیار محدود شده و منجر به خطاهای متعدد NULL references در محیط می شد ، با توجه به اینکه UML به سخت افزار خاصی متصل نیست این آزمایشات ضربه ای به سخت افزار سیستم وارد نکرد! و در نهایت راهی برای ارتباط به دست آمد که در کد وجود دارد.

### گام چهارم: کامپایل کردن برنامه ها :

همان طور که شاید بدانید برای کامپایل برنامه های کرنلی باید حتماً یک Makefile تدارک ببینیم ، ما این کار را انجام داده و برای هر ۲ درایور یک Makefile ساخته ایم ، برای کامپایل برنامه ها کافی است که در Shell در مکان برنامه ها بنویسیم : make

## اجرای پروژه :

پس از طی کردن گام های فوق آماده ایم که برنامه را تست کنیم برای این منظور چند کار باید انجام شود : ( ابتدا مطمئن شوید که در مود root هستید ، دستور su را بزنید و رمز خود را وارد کنید)

### • برای اجرای Backend Driver :

- ابتدا شاخه حاوی Backend Driver را Mount می کنیم.
- بعد از کامپایل کردن درایور در محیط UML و یا لینوکس اصلی :
- با دستور `insmod tanhaei-server.ko` ماژول درایور را در کرنل load می کنیم.
- هر موقع که خواستیم می توانیم با دستور `rmmod tanhaei-server` ماژول را از کرنل unload کنیم.

### • برای اجرای Frontend Device Driver :

- شاخه حاوی Frontend Device Driver را Mount می کنیم .
- آدرس ip سرور را در خط ۲۵۱ ، `server.sin_addr.s_addr = htonl(create_address(127,0,0,1))` فایل `server.sin_addr.s_addr = htonl(create_address(127,0,0,1))`
- `tanhaei-dev.c` وارد می کنیم ، به صورت پیش فرض از `localhost` استفاده می کنیم ، اما برای تست روی UML باید آدرس ip backend Driver را وارد کرد.
- کامپایل کردن درایور در محیط UML (با دستور `make`)
- با دستور `insmod tanhaei-dev.ko` ماژول درایور را در کرنل load می کنیم.
- حال باید نگاهی کوتاه به فایل `/var/log/messages` داشته باشیم ، با دستور `tail -f /var/log/messages` این فایل را دنبال می کنیم ، در این فایل پیغام های `Kernel_INFO` که در داخل برنامه می نویسیم نوشته می شود : به چنین چیزی بر می خوریم (بعد از load کردن ماژول ) :

```
I was assigned major number 247. To talk to
the driver, create a dev file with
mknod /dev/tanhaei-dev c 247 0
```

....

- همان طور که در اینجا هم پیشنهاد داده ام ، می توانید از دستور `mknod /dev/tanhaei-dev c major 0` استفاده کنید ، این دستور یک فایل برای ارتباط با درایور در شاخه `/dev` می سازد.
- با استفاده از دستور `cat /dev/tanhei-dev` فایل درایور را بخوانید ، یک جریان `stream` می بینید که مدام کلمه `Tanhaei` را به کاربر می دهد ( کاربر مدام داده ها را دریافت می کند) (عمدا برنامه طوری نوشته شده است که مدام داده ها را بخواند ، زیرا می خواستیم `stream` بودن دریافت را نمایش دهیم ) ، به عبارت بهتر `backend` مدام داده ها را به صورت `polling` برای کاربرانی که درخواست کرده اند ارسال می کند.

- برای تست تقلبی نبودن سرور می توان با telnet به پورت 5060 متصل شد ، می بینیم که همین داده دریافت می شود.(البته تنها یک بار ، زیرا فقط یک بار درخواست دریافت داده ایم و مانند حالت قبل مدام در حال درخواست نیستیم)
- در پایان با دستور `rmmod tanhaei-dev` و نیز `rm /dev/tanhaei-dev` به ماجول خاتمه می دهیم.

توجه : به همراه این سند یک فایل zip نیز ارسال شده است ، فایل حاوی شاخه های **back-end** و **frond-end** است ، این شاخه ها هر کدام یک فایل Makefile و یک فایل C دارند ، برای کامپایل می توانید از دستور make استفاده کنید. یک فایل install.sh نیز وجود دارد که برای خالی نبودن عریضه و همچنین نصب همیشگی ماجول ها روی کرنل می توانید از آن استفاده کنید .

بدیهی است : کد به صورت کامل مستند سازی شده و جاهایی که کمبودی حس می شود در داخل این سند کمبودها جبران شده است ، سعی بر آن بوده که بهترین کد و واضح ترین شیوه انتخاب شود ، هر چند که پیچیدگی کار با Kernel و C بودن کد ها فهم آنرا اندکی دشوار می نمایاند.

و من الله توفیق

---

محمد تنهایی ۲۷ دی ماه ۱۳۸۷